

ERRATA

O artigo: ANÁLISE DE SIMPLIFICAÇÃO NA MODELAGEM DINÂMICA APLICADA A ROBÔS QUADRÚPEDES, por Tarcísio A. Pizziolo, Luiz de S. Martins-Filho, Peterson de Resende e José Luiz Silvino, foi publicado com uma figura incorreta. A Figura 2 certa é apresentada abaixo.

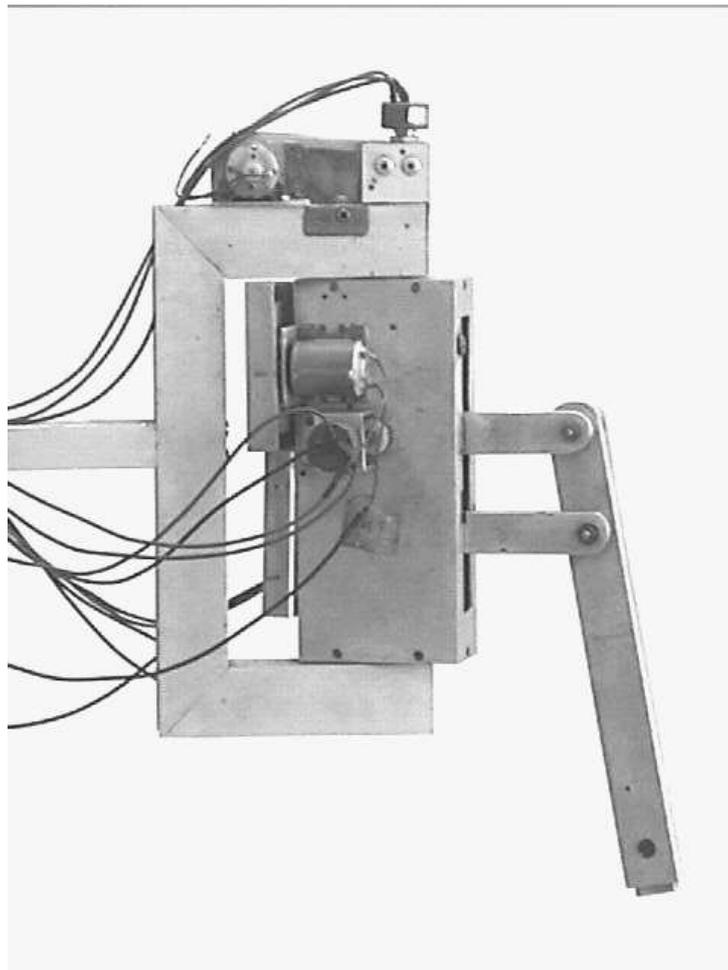


Figura 2: O protótipo de mecanismo de perna.